

Κλασική

Εύρεση Δυναμικού

Αν γνωρίζουμε τη συνάρτηση f : $\vec{F} = \vec{\nabla}f$ τότε κατά προφανή

τρόπο βρίσκουμε την $\vec{F} = \frac{\partial f}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \hat{k}$

Η ερώτηση που αναταίχεται

Γνωρίζοντας το πεδίο \vec{F} μπορούμε να βρούμε την f ?

Θεώρημα

Για ένα διανυσματικό πεδίο $\vec{F} = M\hat{i} + N\hat{j} + P\hat{k}$ υπάρχει f διαφο-
ρίσιμη τ.ω $\vec{F} = \vec{\nabla}f$ αν και μόνο αν

$Mdx + Ndy + Pdz = df$ τελείο διαφορικό ή ακριβώς μορφή

Παρατηρήσεις

Είναι ισοδύναμο να δείξουμε ότι

$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial z}$, $\frac{\partial M}{\partial z} = \frac{\partial P}{\partial x}$, $\frac{\partial N}{\partial x} = \frac{\partial M}{\partial y}$
το επόμενο του y του x

αν μια από αυτές δεν ικανοποιείται τότε δεν υπάρχει το διαφορικό

▷ Μεταβλητή και δείκτη αν είναι ίδια παραγωγοί!

Απόδειξη Θεωρήματος

Αν υπάρχει το f τότε $df = Mdx + Ndy + Pdz$
 $= \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz \Rightarrow$

$\left\{ \begin{matrix} M = \partial f / \partial x \\ N = \partial f / \partial y \\ P = \partial f / \partial z \end{matrix} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{matrix} \frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} \\ \frac{\partial N}{\partial x} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} \end{matrix} \right.$ αφού σε συντελεστή των dx και dy τις άλλες dx, dy, dz

Εφαρμογή της συνθήκης εσω

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$$

Άρα

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x}$$

Θεώρημα Stokes

Για να δείξουμε το αντίστροφο χρειαζόμαστε το εξής θεώρημα:

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_S \vec{\nabla} \times \vec{F} \cdot \hat{n} \, ds \quad \text{με } \hat{n}: \text{ μοναδιαίο κάθετο στην επιφάνεια } S$$

$$\text{και επιπλέον } \vec{\nabla} \times \vec{\nabla} f = \vec{0}$$

Παρατηρούμε

Για να υπολογίσουμε αυτή τη συνάρτηση f αρκεί να λύσουμε

το σύστημα εξισώσεων

$$M = \partial f / \partial x$$

$$N = \partial f / \partial y$$

$$P = \partial f / \partial z$$

παραδειγμα 1:

$$\text{Έστω } \vec{F} = (e^x \cos y + yz) \hat{i} + (xz - e^x \sin y) \hat{j} + (xy + z) \hat{k}$$

Να βρεθεί αν υπάρχει συνάρτηση f διαφορίσιμη γ_w

$$f: \vec{F} = \vec{\nabla} f$$

Απάντηση

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x} \Rightarrow -e^x \sin y + z = z - e^x \sin y$$

$$\frac{\partial M}{\partial z} = \frac{\partial P}{\partial x} \Rightarrow y = y$$

και αντίστοιχα και η 3^η σχέση ικανοποιείται

Τώρα θα πρέπει να την βρούμε

θα λυθούμε το αλγόριθμο

$$\begin{cases} U = \frac{\partial f}{\partial x} & 1) \text{ Καθ' εφ'αυτού των άνω ως προς τη} \\ U = \frac{\partial f}{\partial y} & \text{μεταβλητή που ολοκληρώνεται} \end{cases}$$

$$P = \frac{\partial f}{\partial z} \quad 2) \text{ ελέγχος αν αυτό που βρήκα ικανοποιεί και οι 3 σχέσεις}$$

Λύω την πρώτη

δεν θα είναι σταθερά
αλλά συνάρτηση των άλλων

$$e^x \cos y + yz = \frac{\partial f}{\partial x} \Rightarrow f = \int (e^x \cos y + yz) dx + g(y, z)$$

Αν το έλεγα ως σταθερά θα έχανα την γενική

$$\Rightarrow f = e^x \cos y + xyz + g(y, z)$$

$$\text{Αρα } f(x, y, z) = e^x \cos y + xyz + g(y, z)$$

θα πρέπει να ελέγξω την γενική

Αντικαθιστώ στις άλλες δύο (βήμα 2^ο)

$$\bullet N = \frac{\partial f}{\partial y} \Rightarrow xz - e^x \sin y = -e^x \sin y + xz + \frac{\partial g}{\partial y}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial g}{\partial y} = 0 \quad \text{αυτό σημαίνει ότι η } g \text{ είναι συνάρτηση μόνο του } z$$

$$\Rightarrow \boxed{g = g(z)} \quad \text{που ζει ως προς μια μεταβλητή} \\ \text{θα είναι η } g$$

$$\bullet P = \frac{\partial f}{\partial z} \Rightarrow xy + z = xy + \frac{\partial g}{\partial z} \Rightarrow \frac{\partial g}{\partial z} = z \Rightarrow g' = z \Rightarrow$$

→ άρα άρα η g είναι συνάρτηση του z μόνο

$$g = \frac{z^2}{2} + C \quad \text{αν το έλεγα σταθερά αλλιώς θα έχανα την γενική}$$

Τέλος η f είναι της εφ'ης μορφής

$$f = f(x, y, z) = e^x \cos y + xyz + \frac{z^2}{2} + C$$

► Αν έχουμε τώρα αλλαγή στη τρίτη μεταβλητή

$$\vec{F} = (e^x (\cos y + yz))\hat{i} + (xz - e^x \sin y)\hat{j} + (xy^2 + z)\hat{k}$$

Κάνω την ίδια δουλειά για τις δύο πρώτες οξείες

3^ο οξεία

$$P = \frac{\partial f}{\partial z} \Rightarrow xy^2 + z = xy + g' \Rightarrow xy^2 - xy = g' - z$$

→ όχι πάντα σταθερό

- Είναι ακόμα δίκοι στο αριστερό μέλος έχω συνάρτηση των x, y και στο δεξιο μέλος συνάρτηση του z
- για να έχω ίσες συναρτήσεις θα πρέπει και στα δύο μέλη να έχω σταθερές

→ θα βρω το f με μια σταθερά C

Παράδειγμα 2

να υπολογιστεί το ολοκλήρωμα

$$\int_{(1,1,1)}^{(2,3,1)} (y dx + x dy + 4 dz)$$

απάντηση

Έχω ένα επικαμπύλιο ολοκλήρωμα όμως δεν φέρω την καμπύλη

Όταν δε μου δίνει τη καμπύλη σημαίνει ότι δε με νοιάζει

ποια η διαδρομή που θα ακολουθήσω

θα πρέπει να μνηστώ να γραψώ την f ως εφ'όσον $f: \vec{F} = \vec{\nabla} f$

1. Επιβεβαιώνω ότι το \vec{F} είναι συντηρητικό και ισχύουν

οι τρεις οξείες

2. Βρίσκω $\vec{F} = \vec{\nabla} f$

$$M = \frac{\partial f}{\partial x} \Rightarrow y = \frac{\partial f}{\partial x} \Rightarrow f = xy + g(y, z)$$

$$N = \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \quad x = \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \quad x = x \Rightarrow \frac{\partial g}{\partial y} = 0 \Rightarrow g = g(z)$$

$$P = \frac{\partial f}{\partial z} = 4 \quad A = \frac{\partial f}{\partial z} = 4 \Rightarrow A = g' \Rightarrow g(z) = 4z + C$$

Οπότε έχω $f = xy + 4z + C$

και το ολοκλήρωμα θα γίνει ως εξής

$$\int_{(1,1,1)}^{(2,3,1)} (y dx + x dy + 4 dz) \stackrel{\text{θεμ. θεωρ}}{=} f(2,3,1) - f(1,1,1) = 6 + 4 - C - (1 + 4 + C) = 10 - 5 = 5$$

μπορώ να επιλέξω μια ταμνύνη για να δω αν ορίζω το επικαμνύνη = 5

παράδειγμα 3

Ναι δείξτε ότι $\vec{F} = (2x-3)\hat{i} - z\hat{j} + \cos z\hat{k}$ δεν είναι
conservative. (ως ασκηση)

► Θεωρήματα Διατήρησης

Με ενδιαφέρει να απαντήσω αν ιαται τη διατήρηση της κινητικής
υπαρχουν ανωλειες.

Μια απλή ερώτηση προκύπτει από τα conservative πεδία
δεν είναι $w = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r} = f(B) - f(A)$ είναι η $f(A) = -f(B)$ ή
ισοδύναμα $w = 0$

Η ενέργεια που χρειάζομαι για να μετακινήσω ένα σώμα
στην ίδια θέση είναι μηδέν

► Διατήρηση Ορμής

Αν β' ένα υλικό σημείο δεν επδράν δυνάμεις η ορμή του διατηρείται

Απόδειξη

Από το νόμο του Νεύτωνα γράφουμε

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{0} \Rightarrow \vec{p} = \vec{c} \text{ (διατηρείται)}$$

► Διατήρηση Στροφορμής

Ορίζουμε ως στροφορμή το διάνυσμα

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = \vec{r} \times (m\vec{v})$$

όπου \vec{r} το διάνυσμα θέσης του \vec{p} η ορμή του υλικού σημείου

► Φυσική σημασία

Χαρακτηρίζει περιστρεφόμενα σώματα και συνδυάζονται και γωνιακή ορμή.

Χαρακτηρίζει την αδράνεια ως προς την κίνηση γύρω από έναν άξονα. Η διεύθυνση του διανύσματος της στροφορμής συμπίπτει με τον άξονα περιστροφής του σώματος.

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{r} \times \dot{\vec{p}} + \dot{\vec{r}} \times \vec{p} = \vec{r} \times (m\dot{\vec{v}}) + \dot{\vec{r}} \times \vec{p} = \vec{0} + \dot{\vec{r}} \times \vec{p} = \vec{0} \text{ (ροπή)}$$

Άρα η στροφορμή διατηρείται όταν το σύνολο των ροπών

$$\vec{0} = \dot{\vec{r}} \times \vec{p} \text{ είναι μηδέν}$$

► Διατήρηση Ενέργειας

$$\text{Γνωρίζουμε ότι: } W = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_A^B \vec{F} \cdot \vec{v} dt = \int_A^B m \frac{d\vec{v}}{dt} \cdot \vec{v} dt =$$

$$\text{όπου } \cdot d\vec{r} = \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot dt = \vec{v} dt = \int_A^B m \vec{v} d\vec{v}$$

$$\cdot d\vec{v} = \frac{d\vec{v}}{dt} \cdot dt$$

→ συνιστώσα στο x, y και z

$$\text{Γενικά } \vec{v} = v_1 \hat{i} + v_2 \hat{j} + v_3 \hat{k}$$

$$d\vec{v} = dv_1 \hat{i} + dv_2 \hat{j} + dv_3 \hat{k}$$

όρα το εσωτερικό γινόμενο

$$\vec{v} \cdot d\vec{v} = v_1 dv_1 + v_2 dv_2 + v_3 dv_3$$

όρα

$$W = \int_A^B m \vec{v} d\vec{v} = \int_A^B m (v_1 dv_1 + v_2 dv_2 + v_3 dv_3) =$$

$$= \frac{1}{2} m (v_1^2 + v_2^2 + v_3^2) \Big|_A^B = \frac{1}{2} m |\vec{v}|^2 \Big|_A^B =$$

⊖

$$= \frac{1}{2} m |\vec{v}(B)|^2 - \frac{1}{2} m |\vec{v}(A)|^2 = T(B) - T(A)$$

$$\text{όρα } T = \frac{1}{2} m v^2 \text{ (κινητική ενέργεια)}$$

• Μια ποσότητα που έχει ενοψει ερφα την βγαλαμε να είναι η μεταβολη της ενεργειας.

• Τα αλιματα της μηχανλης αναιτων η κινητικη ενεργεια να είναι τοσο $\frac{1}{2} m v^2$

► Ορίζουμε ένα νέο μέγεθος την κινητική ενέργεια

$$T = \frac{1}{2} m v^2$$

και γράφουμε τη συνθήκη της ενέργειας με συντηρητικά πεδία,

δηλαδή με πεδία για τα οποία ισχύει $\vec{F} = -\vec{\nabla} f$ τότε

$$\text{αν } W = \int_A^B \vec{F} d\vec{r} = f(B) - f(A) = T(B) - T(A) \Rightarrow$$

$$T(A) - f(A) = T(B) - f(B)$$

Γελοιοποιώ ως $v = -f$ την δυναμική ενέργεια

ώστε $T(A) + v(A) = T(B) + v(B)$ είναι σταθερό

(το εμβαδάριο η συνθήκη)

• Η ενέργεια διατηρείται στα συντηρητικά πεδία

► Η ολική ενέργεια ενός συντηρητικού πεδίου διατηρείται,

δηλαδή

$$\vec{\nabla} \times \vec{F} = \vec{0} \Rightarrow E_{ολ} = \text{Διατηρείται}$$

Παράδειγμα

Το \vec{F} θα έχει συνιστώσα μόνο το z

$$\vec{F} = -mg \hat{k}$$

Το πεδίο είναι συντηρητικό; Είναι γιατί g σταθερό και αν

$$P = -m \text{ τότε } dH = 0$$

$$\vec{F} = -\vec{\nabla} v \text{ τότε θέλω } -\frac{\partial v}{\partial x} \hat{i} - \frac{\partial v}{\partial y} \hat{j} - \frac{\partial v}{\partial z} \hat{k} = -mg \hat{k} \Rightarrow$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \partial v / \partial x = 0 \Rightarrow v = v(y, z) \\ \partial v / \partial y = 0 \Rightarrow v = v(z) \\ \partial v / \partial z = 0 \Rightarrow \frac{\partial v}{\partial z} = \frac{\partial v}{\partial z} = -mg \Rightarrow v = mgz + C \end{array} \right.$$

σε χρόνο $t=0$: $z = z_0$ τότε ορίζω $v(z_0) = 0$ τα τελικά

$$v = mg(z - z_0)$$

Τότε από την αρχή διατήρησης ενέργειας (A.S.E) σε κάθε
σημείο 2 οι θέσεις όπου οι το σώμα φέρει με πρόσημο
ταχύτητα τότε

$$V(z) = T(z) \Rightarrow \frac{1}{2} m v^2 = m g h \Rightarrow v = (z - z_0) \text{ διασυνδεδεμένος}$$

Σε κάθε περίπτωση η ενέργεια διατηρείται